

Actividad robot físico 1: Manejo básico con el FlexPendant

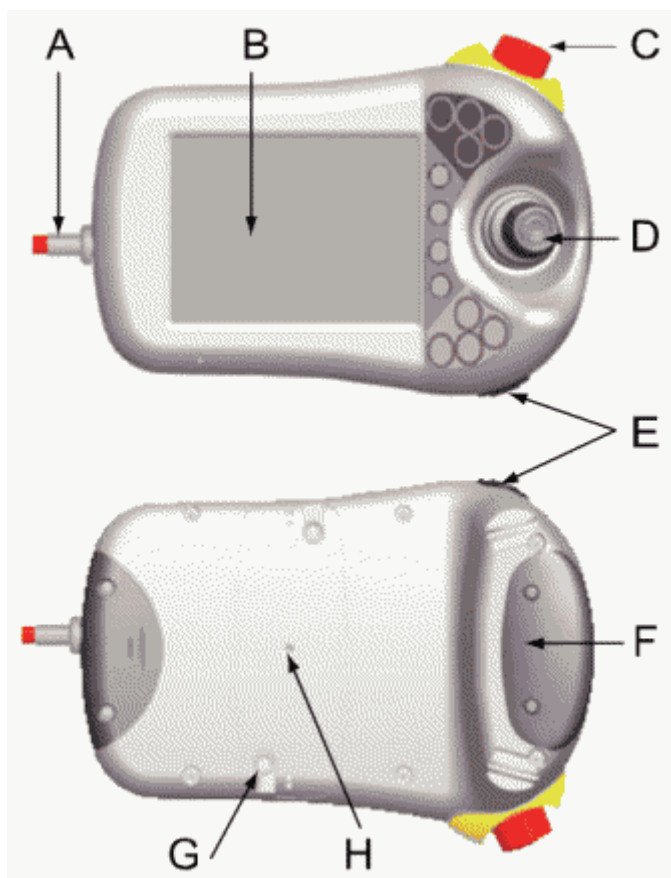
Objetivos:

- Puesta en marcha del robot: Procedimiento a seguir y precauciones a tomar.
- Realizar movimientos básicos utilizando el FlexPendant.

Realización:

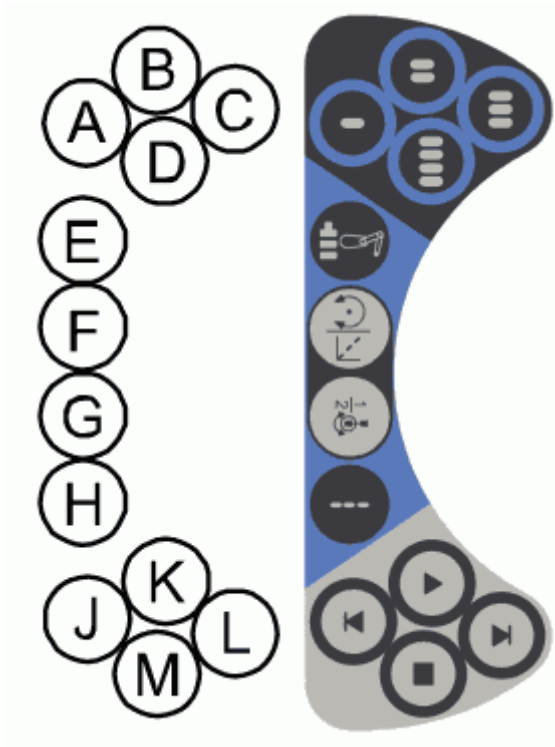
- Manejo del robot por un alumno, asistido por el profesor, mientras el resto hace los ejercicios de esta unidad y completa la práctica 1 de la unidad anterior.
- Realizar unos apuntes mínimos para indicar cómo se ha realizado esta actividad, indicando los procedimientos seguidos.

Elementos



Elementos	Descripción
A	Indica aquí la descripción de cada elemento del FlexPendant...
B	
C	
D	
E	
F	
G	
H	

Botones



Botones	Descripción
A, B, C, D	Indica aquí la descripción de cada botón...
E	
F	
G	
H	
J	
K	
L	
M	

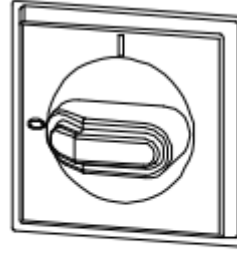
Movimientos del mando

Lineal / Reorientación	Ejes 1-2-3	Ejes 4-5-6
 X Y Z	 2 1 3	 5 4 6

Puesta en marcha

1. Mandos de encendido de la controladora. Explica la función de cada uno.

A



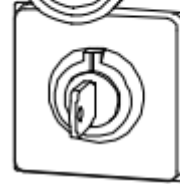
B



C



D



- A:
- B:
- C:
- D:

2. Encendido del robot
3. Precauciones a tomar

Realización de movimientos

1. Selección del modo de movimiento
2. Modo Ejes
3. Modo Coordenadas

From:
<https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/> - Euloxio wiki

Permanent link:
https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/doc:demo:act:robi_act:inicio

Last update: 2025/07/24 15:36

