

# [Robótica] Canal de Juan Carlos Martín Castillo

## General

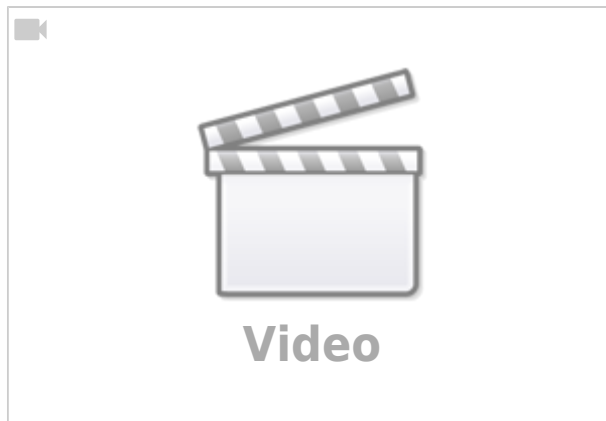
- 1. [Canal Juan Carlos Martín Castillo](#)
- 2. [RAPID avanzado](#)
- 3. [Revista de Electricidad, Electrónica y Automática](#)

## Otros



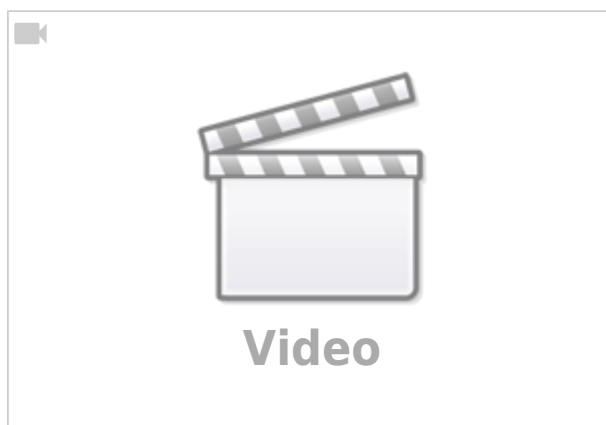
1

[Entradas y Salidas \(I\) \(28m 35s\)](#)



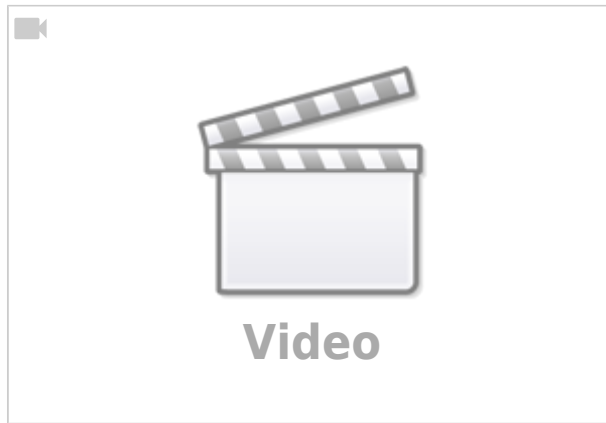
2

[Entradas y Salidas \(II\) \(42m 53s\)](#)



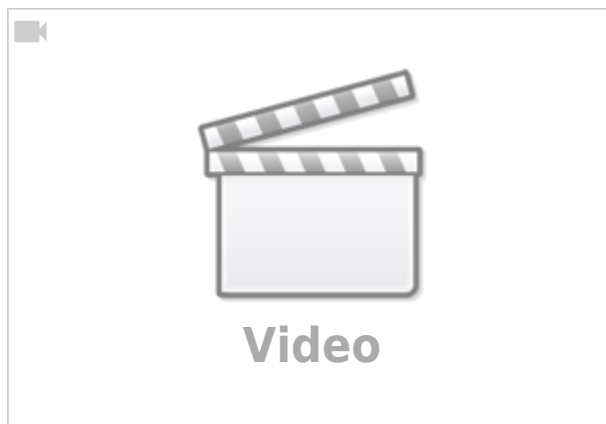
3

[Entradas y salidas virtuales en Robotware 6 \(14m 34s\)](#)



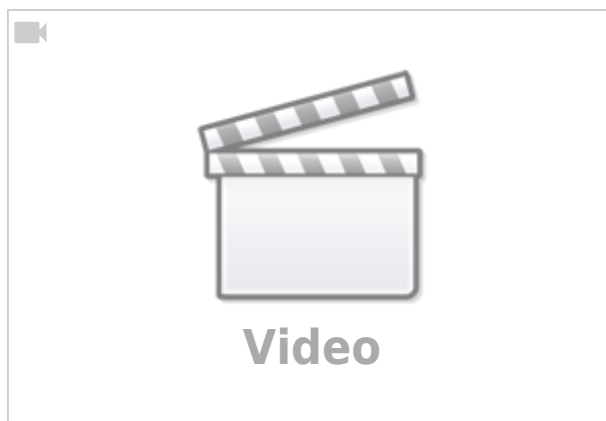
4

[Detener o reanudar el movimiento de un robot con entradas digitales \(4m 01s\)](#)



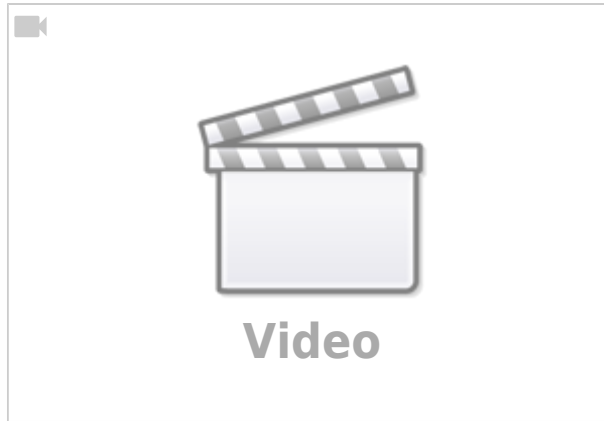
5

[Propuesta de actividad: Paletizado \(0m 43s\)](#)



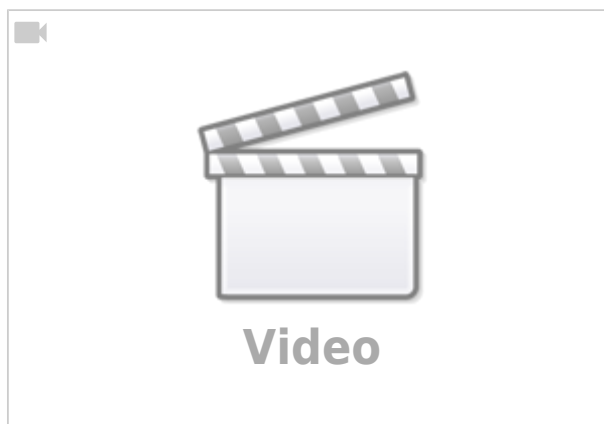
6

[Iniciación al uso de Smart Components \(34m 03s\)](#)



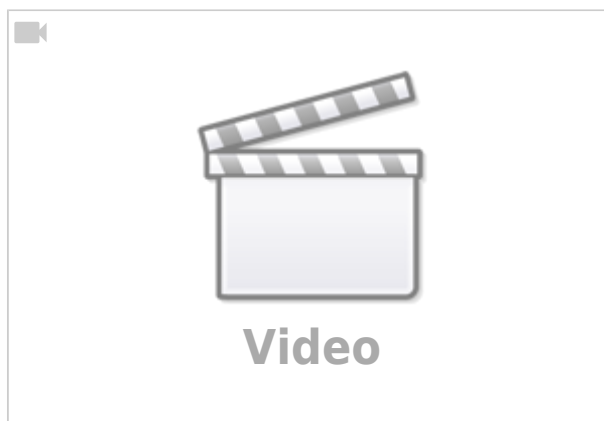
7

[Kit de Smart Components para RobotStudio \(11m 58s\)](#)



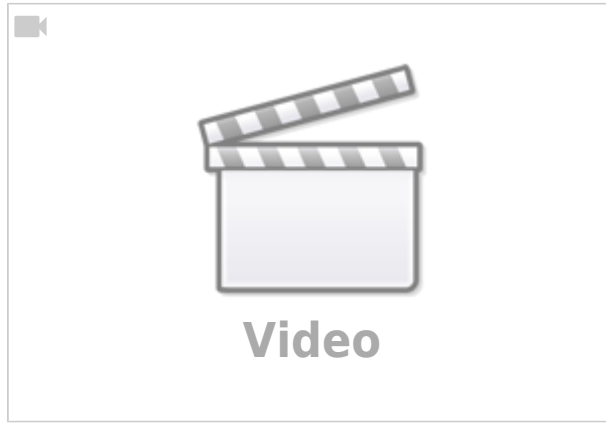
8

[Comunicación con WinCC Flexible mediante OPC Server \(51m 40s\)](#)



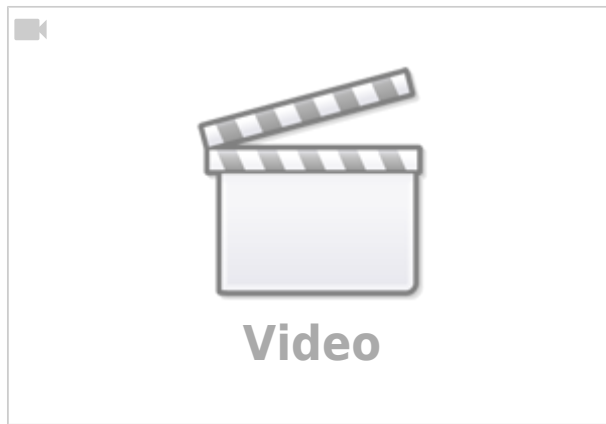
9

[Proyecto \(1\): Programando y copiando trayectorias \(19m 12s\)](#)



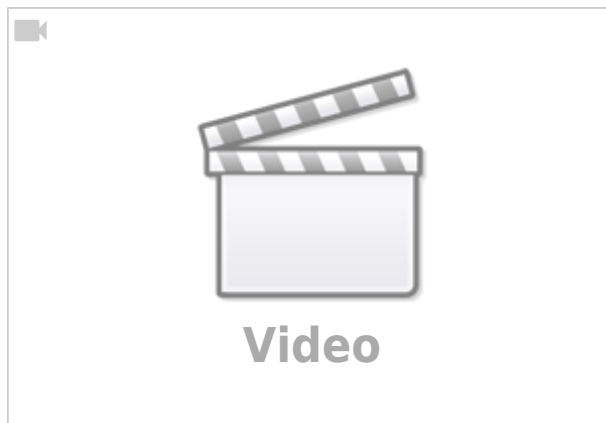
10

[Proyecto \(2\): Uso de If-Then, For, CallByVar, TReadNumb \(21m 36s\)](#)



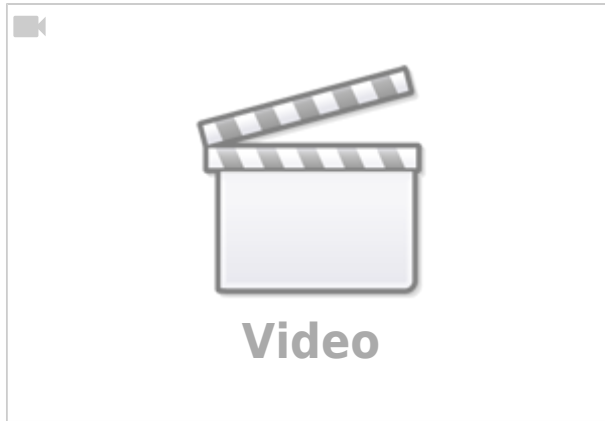
11

[Proyecto \(3\): Activar salidas digitales con SetDO \(22m 05s\)](#)



12

[Proyecto \(4\): HMI en FlexPendant con ScreenMaker \(42m 45s\)](#)



From:  
<https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/> - **Euloxio wiki**

Permanent link:  
[https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/doc:tec:robot:jcmc\\_otros:inicio](https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/doc:tec:robot:jcmc_otros:inicio)

Last update: **2025/04/30 17:57**

