

**Vídeo Tema 2 - Programación y simulación de robots industriales con RobotStudio (ver 5.15) (Parte 2)**

- Ubicación de elementos de librerías y geometrías.
- Obtención de un elemento de librería.
- Importación de una geometría.
- Iconos de herramientas de ajuste.
- Definir posición de objeto a fin de situarlo en un lugar determinado.
- Usar coordenadas de usuario en un objeto de trabajo.
- Crear puntos siguiendo aristas de figuras.
- Creación de trayectoria.
- Rastreo de TCP.
- Instrucciones de movimiento y sus parámetros.
- Movimiento del objeto de trabajo y reajuste automático de la trayectoria.
- Grabación de vídeos.
- Elementos de la pestaña Controlador.
- Estructura de un programa de RAPID.
  - Módulos de sistema
  - Módulos de programa
  - Rutinas.
  - Tipos de datos.
- ...

From:

<https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/> - **Euloxio wiki**

Permanent link:

[https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/doc:tec:robot:vid\\_alonso:tema02](https://www.euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/doc:tec:robot:vid_alonso:tema02)

Last update: **2021/12/25 03:01**

